

I. Rappels :

- Soient (A, B) et (C, D) deux bipoints.
Tracer ces quatre points tels que les segments $[AD]$ et $[BC]$ ont même milieu

Ces bipoints représentent un même objet mathématique appelé et noté \overrightarrow{AB} ou \overrightarrow{CD} .

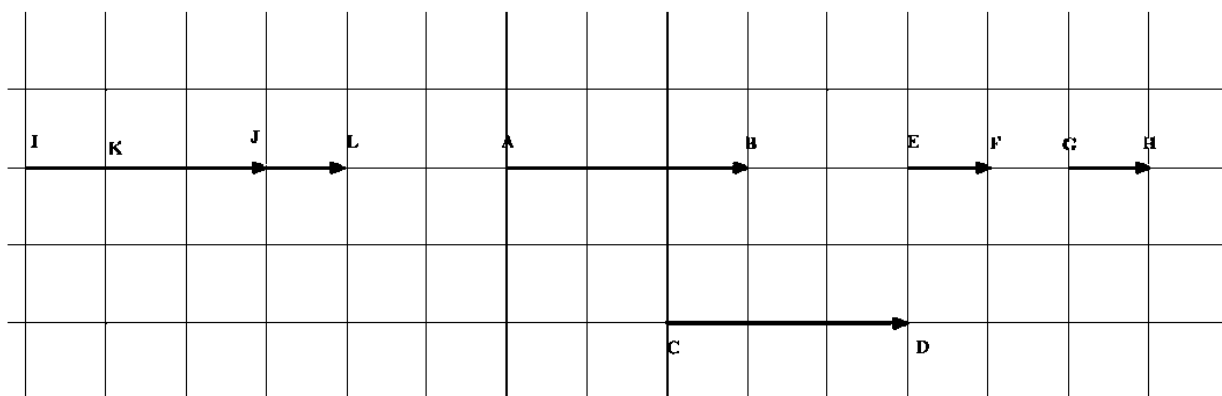
On écrit $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$

- Les bipoints (A, A) et (B, B) représentent le même vecteur appelé et noté
- Soient A, B, C et D quatre points du plan

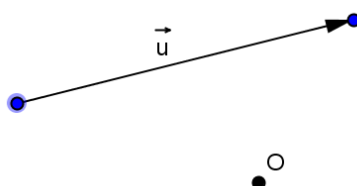
$(\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD})$ si et seulement si (.....

* Citer les vecteurs égaux sur la figure ci-dessous :

.....



- $(\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD})$ équivaut à $(\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{BD})$
- Si A, B et C ne sont pas alignés, alors :
 $(\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD})$ équivaut à ABDC est
- $(\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BC})$ équivaut à
- $(\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AC})$ équivaut à
- Etant donné un vecteur \vec{u} et un point O, il existe un unique point M tel que $\overrightarrow{OM} = \vec{u}$



II. Addition des vecteurs :

1- Définition :

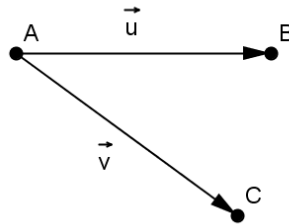
- *Activité 1 page 68*

↪ **Définition :**

Soit A un point du plan et soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs. Soient B et C les points tels que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$. On appelle vecteur somme de \vec{u} et \vec{v} , le vecteur $\vec{w} = \overrightarrow{AD}$ où D le point tels que [BC] et [AD] aient même milieu.

On note $\vec{w} = \vec{u} + \vec{v}$

Construire \vec{w} sur la figure ci-contre :



2- Propriétés :

- Pour tous points A, B et C, on a : $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \dots\dots\dots$, c'est la relation de
- Pour tout vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} , on a :
 - * $\vec{u} + \vec{v} = \dots\dots\dots$
 - * $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\dots\dots\dots) = \dots\dots\dots$
 - * $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \dots\dots = \dots\dots$
- Tout vecteur \vec{u} admet un unique opposé, noté $-\vec{u}$ et on a : $\vec{u} + (-\vec{u}) = -\vec{u} + \vec{u} = \dots\dots$

Remarques :

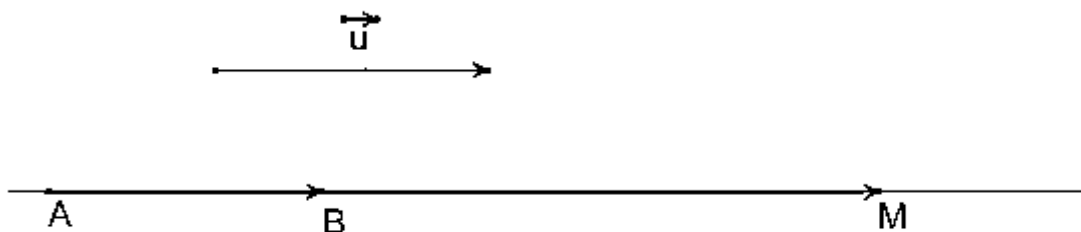
- (i) $\vec{u} + (-\vec{v}) = \dots\dots - \dots\dots$
- (ii) L'opposé du vecteur \overrightarrow{AB} est le vecteur

Application : Activités 5 et 6 page 69

III. Multiplication d'un vecteur par un réel :

1- Définition :

Soient A un point du plan, \vec{u} un vecteur non nul et B le point tel que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$. Soit α un réel et M le point de (AB) d'abscisse α dans le repère (A, B).



On appelle vecteur produit de \vec{u} par α et on note $\alpha\vec{u}$, le vecteur \vec{v} tel que $\vec{v} = \overrightarrow{AM}$

Remarques :

- Pour tout réel α , on a : $\alpha\vec{0} = \dots$
- Pour tout vecteur \vec{u} , on a : $0\vec{u} = \dots$ et $1\vec{u} = \dots$

2- Propriétés :

Pour tous vecteurs \vec{u} et \vec{v} et pour tous réels α et β , on a :

- $(-1)\vec{u} = \dots\dots$
- $\alpha\vec{u} + \beta\vec{u} = \dots\dots\dots$
- $\alpha(\beta\vec{u}) = \dots\dots\dots$
- $\alpha(\vec{u} + \vec{v}) = \dots\dots\dots$
- $\alpha\vec{u} = \vec{0} \Leftrightarrow \dots\dots\dots$

Application : exercice 3 page 82

A faire : exercice 1 page 90

IV. Composantes d'un vecteur du plan dans une base :

1- Vecteurs colinéaires :

- *Activité 17 page 72*

Définition 1 :

Deux vecteurs sont dits **colinéaires** si et seulement si l'un est

Définition 2 :

Deux vecteurs non nuls sont dits **colinéaires** si et seulement si ils ont

Conséquences :

- Soit A, B et C trois points distincts du plan
A, B et C sont alignés si et seulement si \vec{AB} et \vec{AC} sont

2- Base de l'ensemble des vecteurs du plan :

Définition :

On appelle **base** de l'ensemble des vecteurs du plan tout couple (\vec{i}, \vec{j}) de vecteurs non colinéaires

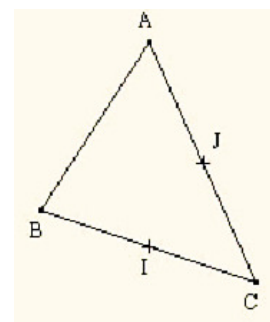
Exemples :

- Citer de la figure ci-contre des couples des vecteurs formant une base

.....
.....

- Le couple (\vec{AB}, \vec{IJ}) forme-t-il une base de l'ensemble des vecteurs ?
pourquoi ?

.....



3- Composantes d'un vecteur dans une base :

- *Activité 19 page 73*

↪ **Théorème et définition :**

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base de l'ensemble des vecteurs du plan et \vec{u} un vecteur. Il existe un couple unique (x, y) de réels tels que $\vec{u} = \dots\dots\dots$

(x, y) est appelé du vecteur \vec{u} dans la base (\vec{i}, \vec{j})

On note $\vec{u}(\dots)_{(\vec{i}, \vec{j})}$ ou $\vec{u}(\dots)$

Ainsi :

$\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} \text{ signifie } \vec{u}(\dots)_{(\vec{i}, \vec{j})}$

Propriétés :

1) $\vec{0} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})} ; \vec{i} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})} ; \vec{j} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$

2) Si $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ alors :

a) $\vec{u} = \vec{v}$ signifie

b) $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ et $\alpha \vec{u} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$; $\alpha \in \mathbb{R}$

Application : exercices 4 et 5 page 82

4- Condition analytique de colinéarité de deux vecteurs :

- Activité 23 page 74

↪ **Retenons :**

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base de l'ensemble des vecteurs du plan.

Les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ sont colinéaires si et seulement si

Le réel $xy' - x'y$ s'appelle le des vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

On note $\begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix}$

Ainsi :

$\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$ sont colinéaires si et seulement si $\begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix} = \dots$

Application : exercice 6 page 82

5- Repère cartésien du plan :

Définition :

Soit (\vec{i}, \vec{j}) une base de l'ensemble des vecteurs du plan P. O un point de P.

- Le triplet (O, \vec{i}, \vec{j}) s'appelle un repère cartésien du plan P.
- Soit M un point de P. il existe un couple unique (x, y) de réels tels que : $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$
- (x, y) est le couple de du point M dans le repère (O, \vec{i}, \vec{j}) . On note
- x est de M, y est de M dans (O, \vec{i}, \vec{j})
- O est
- (O, \vec{i}) s'appelle l'axe
- (O, \vec{j}) s'appelle l'axe

- Activité 25 page 75

↪ **Retenons :**

Soit (O, \vec{i}, \vec{j}) un repère du plan.

Si $A(x_A, y_A)$ et $B(x_B, y_B)$ alors $\vec{AB} \begin{pmatrix} \dots \\ \dots \end{pmatrix}_{(\vec{i}, \vec{j})}$

A faire : exercices 9 et 10 page 90

V. Condition d'orthogonalité de deux vecteurs – Repère orthonormé :

1- Vecteurs orthogonaux :

Définition :

Soit A un point du plan et \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls du plan.

Soient B et C les points tels que : $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$.

Les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont **orthogonaux** si et seulement si les droites (AB) et (AC) sont

On écrit : $\vec{u} \perp \vec{v}$ (on lit « \vec{u} \vec{v} »)

Par convention : $\vec{0}$ est orthogonal à tout vecteur du plan.

2- Norme d'un vecteur :

Définition :

Soient A un point et \vec{u} un vecteur. Soit B le point tel que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$

On appelle **norme** de \vec{u} , le réel positif, noté $\|\vec{u}\|$ et qui est égal à

Ainsi $\|\vec{u}\| = \|\overrightarrow{AB}\| = \dots\dots\dots$

Lorsque $\|\vec{u}\| = 1$, on dit que \vec{u} est un vecteur ou

Propriétés :

Pour tous vecteurs \vec{u} et \vec{v} et pour tout réel α , on a :

- (i) $\|\vec{u}\| = 0 \Leftrightarrow \dots\dots\dots$
- (ii) $\|\alpha\vec{u}\| = \dots\dots\dots$; en particulier $\|-\vec{u}\| = \dots\dots\dots$

3- Base orthonormée – Repère orthonormé :

- (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée si et seulement si et
- (O, \vec{i}, \vec{j}) est un repère orthonormé si et seulement si

4- Distance de 2 points – Expression de la norme d'un vecteur :

- *Activité 32 page 78*

↪ **Retenons :**

- Soit $A(x_A, y_A)$ et $B(x_B, y_B)$ deux points du plan muni d'un repère orthonormé alors :
 $AB = \dots\dots\dots$
- Soit $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ dans une base orthonormée alors $\|\vec{u}\| = \dots\dots\dots$

Application : *exercice 10 page 83 et activité 33 page 78*

5- Condition analytique d'orthogonalité de deux vecteurs :

- *Activité 34 page 78*

↪ **Retenons :**

Soit $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ dans une base orthonormée.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \Leftrightarrow \dots\dots\dots$$

Application : *activité 35 page 78*

VI. Vecteurs et configurations géométriques :

- *Activité 37 page 79*

↳ **Retenons :**

$(ABCD \text{ est un parallélogramme}) \Leftrightarrow (\dots\dots\dots)$

$\Leftrightarrow (\dots\dots\dots)$

- *Activité 39 page 80*

↳ **Retenons :**

- Soit $I = A * B$. Pour tout point M du plan : $\overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MB} = \dots\dots\dots$

- Soit A, B, C et D quatre points distincts du plan

Les droites (AB) et (CD) sont parallèles si et seulement si \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont

- *Activité 40 page 80*

↳ **Retenons :**

$(G \text{ est le centre de gravité du triangle } ABC) \Leftrightarrow (\dots\dots\dots)$

A faire : exercices 15, 16 et 17 page 91